



Die Komplettlösung für Universal Robots

GRIPKIT-CR1 enthält alle Komponenten, um Ihre kollaborative Greifanwendung in kürzester Zeit erfolgreich umzusetzen. Das Kit ist vollständig kompatibel zu den Modellen UR3 und UR5 von Universal Robots und integriert sich über ein einfach zu bedienendes URCaps Plug-In nahtlos in die Polyscope Programmierumgebung.

Sicher kollaborativ

Mit seinen abgerundeten Kanten und einer inherent sicher begrenzten Greifkraft erfüllt GRIPKIT-CR1 die DGUV Empfehlungen für kollaborative Robotersysteme sowie die Anforderungen der Norm ISO/TS 15066. Dies vereinfacht die Risikobeurteilung Ihrer kollaborativen Roboteranwendung erheblich.

Integrierte Greifteilerkennung

Die eingebaute Greifteilerkennung ermöglicht es Ihnen, bis zu acht unterschiedliche Werkstücke ohne Umrüsten oder externe Näherungsschalter zu greifen. Durch die permanente Überwachung des Werkstücks und einem zuschaltbaren Stopp bei Teilverlust bleibt ein während der Handhabung verlorenes Werkstück nie mehr unbemerkt.

Sensorlose Greifkraftregelung

Durch die sensorlose Greifkraftregelung handhaben Sie mit GRIPKIT-CR1 auch spröde, zerbrechliche oder nachgiebige Teile mühelos und gewährleisten ein stets reproduzierbares Greifergebnis. Greifweite und Greifkraft können am Teach-Pendant des Roboters einfach vorgegeben und somit optimal auf das Greifteil abgestimmt werden.

TECHNISCHE DATEN

Antriebsprinzip	servoelektrisch
Kinematik	parallel
Greifkraft	einstellbar 7,5 bis 30 N
max. Werkstückgewicht (Formschluss/Kraftschluss)	2,7 kg / 0,15 kg
Hub (gesamt)	50 mm
Eigengewicht	0,46 kg
Greifmodul	CRG 30-050
Parametrierbarkeit	8 Griffe
ableitfähig (ESD)	ja



GRIPKIT ENTHÄLT*:



GREIFMODUL

ADAPTERPLATTE

ANSCHLUSSLEITUNG
UND ZUBEHÖR

SCHNITTSTELLEN-
WANDLER

URCAPS PLUG-IN
AUF USB-STICK

* Greiffinger bitte separat bestellen.

IHR HÄNDLER VOR ORT

