

Bestimmungsgemäße Verwendung

Kooperativer mobiler Roboter	für kleinere Transportaufgaben in Produktion, Logistik, und Gesundheitswesen
------------------------------	--

Abmessungen

Länge	890 mm
Breite	580 mm
Höhe	352 mm
Bodenfreiheit	50 mm
Gewicht (ohne Ladung)	67 kg
Ladefläche	600 x 800 mm

Farbe

Ral 7011	Iron Grey
----------	-----------

Nutzlasten

Roboter Nutzlast	200 kg (maximal 5% Steigung)
Anhängelast	500 kg se (siehe MiRHook 200 Spezifikationen)

Geschwindigkeit und Leistungsfaktoren

Reichweite	10 Stunden oder 15 km
Höchstgeschwindigkeit	vorwärts: 1.1 m/s (4 km/h) / rückwärts: 0.3 m/s (1 km/h)
Wendekreis	520 mm (um Robotermitte)
Positionierungsgenauigkeit	+/-50 mm zur Position, +/-10 mm zur Andockmarkierung
Überwindbare Toleranz für Lücken und Schwellen	20 mm

Stromversorgung

Batterie	Li-NMC, 24 V, 40 Ah; Ladezeit: bis zu 3 Stunden (0-80 %: 2 Stunden)
Internes Ladegerät	Eingang: 100-230 V AC, 50-60 Hz / Ausgang: 24 V, max. 15 A

Umgebung

Umgebungstemperaturbereich	+5 °C bis +50 °C (Luftfeuchtigkeit: 10-95 % nicht kondensierend)
Schutzart	IP20
Zertifizierung	ESD-zertifiziert

Kommunikation

WiFi	Dualband, drahtlos, AC/G/N/B
Bluetooth	4.0 LE, Reichweite: 10-20 m
Ein- und Ausgänge	USB und Ethernet

Sensoren

SICK-Sicherheitslaserscanner S300 (vorne und hinten)	Optischer 360°-Schutz
3D kamera Intel RealSense™	Erkennung von Gegenständen im Fahrweg 50-500 mm über dem Boden
Ultraschallscanner (4 St.)	Erkennung durchsichtiger Gegenstände im Fahrweg, z. B. Glastüren

Aufsatzmodul

Max. Höhe vom Boden	1800 mm
Center of gravity	Lower than 900 mm above the floor



